

On va maintenant utiliser la méthode des caractéristiques pour résoudre l'équation d'onde sur  $\mathbb{R}$ :

$$u_{tt} = a^2 u_{xx}$$

avec conditions initiales  $u(x, 0) = f(x)$

$$u_t(x, 0) = g(x)$$

(ici on connaît la position de la corde et la vitesse de la corde au temps  $t=0$ ).

Observons que, si  $u$  est lisse,

$$u_{tt} - a^2 u_{xx} = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} =$$

$$= \left( \frac{\partial}{\partial t} + a \frac{\partial}{\partial x} \right) \left( \frac{\partial}{\partial t} - a \frac{\partial}{\partial x} \right) u = 0$$

Appelons  $v(t, x) = \left( \frac{\partial}{\partial t} - a \frac{\partial}{\partial x} \right) u = \frac{\partial u}{\partial t} - a \frac{\partial u}{\partial x}$

Alors  $\frac{\partial v}{\partial t} + a \frac{\partial v}{\partial x} = 0$  est un EDP linéaire homogène du premier ordre!

On connaît déjà la solution

$$\begin{aligned} v(x, t) &= v(x - at, 0) = \frac{\partial u}{\partial t}(x - at, 0) - a \frac{\partial u}{\partial x}(x - at, 0) \\ &= g(x - at) - a f'(x - at) \end{aligned}$$

En rappelant la définition de  $v$ , on a

$$\frac{\partial u}{\partial t} - a \frac{\partial u}{\partial x} = g(x - at) - a f'(x - at).$$

Rappel : La solution de l'équation

$$u_t + bu_x = v, \quad a \in \mathbb{R}, \quad v: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{est } u(x, t) = u(x - bt, 0) + \int_0^t v(bs + x - bt, s) ds$$

Du coup on obtient ici ( $b = -a$ )

$$\begin{aligned} u(t, x) &= u(x + at, 0) + \int_0^t v(x - as + at, s) ds \\ &= u(x + at, 0) + \int_0^t v(x + at - 2as, 0) ds \end{aligned}$$

↑  
 $v(x, t) = v(x - at, 0)$

en changeant variables,  $r = x + at - 2as$ ,  $dr = -2a ds$

$$u(t, x) = u(x + at, 0) + \frac{1}{-2a} \int_{x+at}^{x-at} v(r, 0) dr$$

$$= u(x + at, 0) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} v(r, 0) dr$$

$$= u(x + at, 0) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} g(r) dr - \frac{1}{2} \int_{x-at}^{x+at} f'(r) dr$$

$$= f(x + at) - \frac{1}{2} (f(x + at) - f(x - at)) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} g(r) dr$$

$$= \frac{1}{2} (f(x + at) + f(x - at)) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} g(s) ds.$$

Formule de D'Alembert

Exemple On cherche la solution de l'équation

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} \\ u(x, 0) = \sin(kx) \\ u_t(x, 0) = 0 \end{cases}$$

Par la formule de D'Alembert,

$$\begin{aligned} u(t, x) &= \frac{1}{2} (\sin(k(x+at)) + \sin(k(x-at))) \\ &= \frac{1}{2} (\sin(kx)\cos(kat) + \cos(kx)\sin(kat) \\ &\quad + \sin(kx)\cos(kat) - \cos(kx)\sin(kat)) \\ &= \cos(kat)\sin(kx) \end{aligned}$$

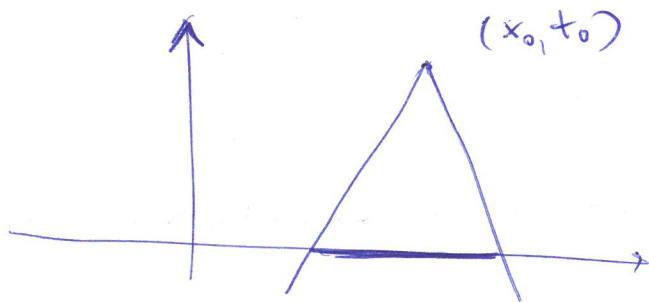
Exemple on cherche la solution de l'équation

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} \\ u(x, 0) = 0 \\ u_t(x, 0) = \sin(kx) \end{cases}$$

Par la formule,

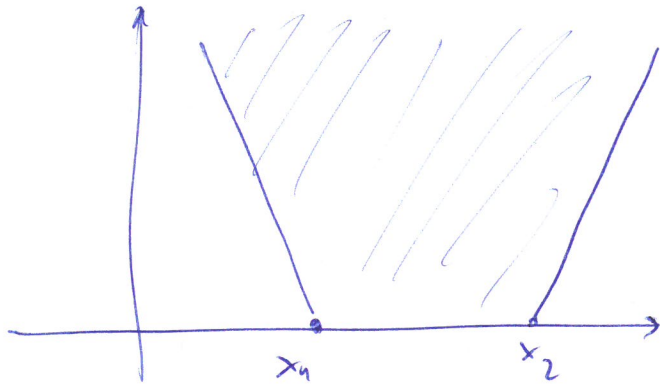
$$\begin{aligned} u(t, x) &= \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \sin(ks) ds = \frac{1}{2ak} [-\cos(ks)]_{x-at}^{x+at} \\ &= \frac{1}{2ak} (-\cos(kx+kat) + \cos(kx-kat)) \\ &= \frac{1}{2ak} (-\cos(kx)\cos(kat) + \sin(kx)\sin(kat) \\ &\quad + \cos(kx)\cos(kat) + \sin(kx)\sin(kat)) \\ &= \frac{1}{ak} \sin(kat)\sin(kx) \end{aligned}$$

Ring La solution  $u$  dans un point  $(x_0, t_0)$   
 ne dépend que de la condition initiale  
 $u(x, 0) = f(x), \quad u_t(x, 0) = g(x)$   
 dans l'intervalle  $[x_0 - at_0, x_0 + at_0]$



"domaine de dépendance"

Vice versa, les conditions initiales dans un  
 intervalle  $[x_1, x_2]$  influencent la solution  
 dans la région



$$x - at \leq x_2$$

$$x + at \geq x_1$$

$$t \geq 0$$

"domaine d'influence"

Exemple  $g(x)=0$ ,  $f(x)$  fonction triangulaire

